



# LA TESTA E LA CODA

**La carrozzeria di Cybot si arricchisce di altri due elementi...**

Ora che il tuo Cybot è in grado di muoversi, devi preparare i suoi circuiti in modo da permettergli di raggiungere l'obiettivo per cui è stato creato: seguire o evitare la luce. Per far questo, è necessaria una batteria da 9 volt per i microcontrollori e i circuiti dei sensori, oltre a uno schermo protettivo frontale per tenere fermamente i sensori nella giusta posizione.

Le istruzioni ti mostrano come assemblare la sezione superiore, che assicura allo scudo frontale il supporto di cui ha bisogno, e come fissare al telaio il pannello posteriore e il vano batteria.



## Completare lo scudo

- 1** Allinea i fori della sezione superiore con le due linguette poste su ciascuna parte dello scudo frontale. ▼



- 2** Utilizzando le due viti piccole autofilettanti (vedi disegno), fissa la sezione superiore allo scudo frontale. ◀

**!** Con la mano libera, sostieni da sotto il supporto superiore mentre giri le viti. Così si riduce la pressione esercitata sulla plastica, che altrimenti potrebbe spezzarsi.



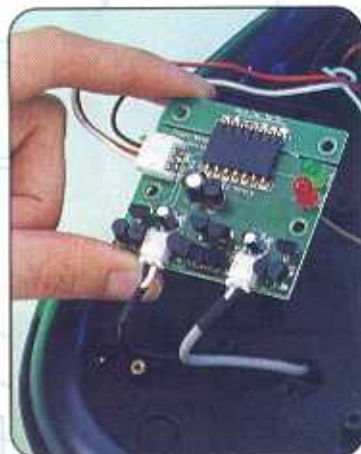


## Montare il vano batteria

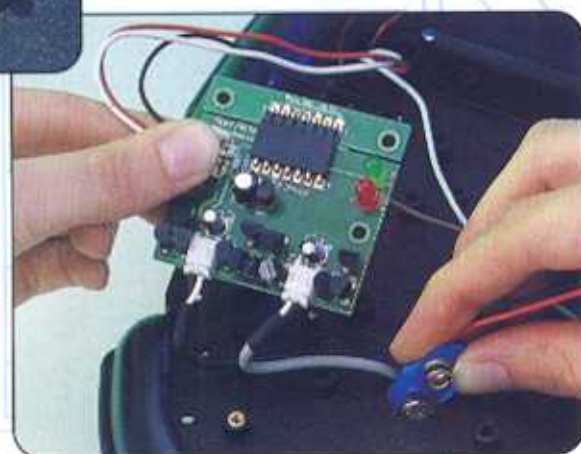
**1** Svita e solleva la scheda di controllo del motore e quella di collaudo. Metti da parte, in un posto sicuro, le viti e i dadi. ▶



**2** Sposta da un lato le due schede per scoprire il foro nella parte posteriore del telaio. Non hai bisogno di staccare i fili, ma accertati di non tirarli troppo. ▶



**3** Spingi il connettore del cavetto della pila da 9 Volt attraverso il foro del telaio. Ora puoi rimettere a posto le schede. ▶



**4** Il connettore che collega la batteria da 9 Volt all'interruttore è montato allo stesso modo del connettore per il vano batteria da 6 Volt descritto nel fascicolo 3. Inserisci il connettore della batteria nel morsetto, poi fai scorrere quello dell'interruttore e fissali insieme. ◀

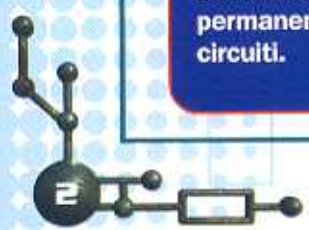


### SPEGNILO!

Prima di collegare la pila, accertati che l'interruttore sia spento. Se agganci i contatti della pila nel modo sbagliato, quando accendi Cybot potresti causare danni permanenti ai suoi circuiti.



**5** Capovolgi il telaio e collega una pila da 9 Volt al connettore. Potresti aver bisogno di spingere con forza per riuscire a collegare correttamente i contatti. Posiziona la pila nel vano batteria e fai uscire i fili dalla parte inferiore dello stesso. Questo eviterà di schiacciarsi quando il vano batteria sarà chiuso. ◀





## Montare il vano batteria

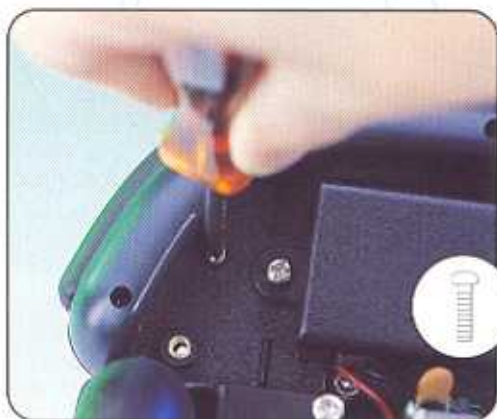
- 6** Capovolgi il vano batteria e inserisci la linguetta presente sulla destra del vano nell'apposita sede sul telaio. ▼



- 7** Avvita l'altro lato del vano batteria nell'inserto di ottone utilizzando la vite non autofilettante (vedi disegno). ▲

## Montare il pannello posteriore

- 1** Allinea i fori del pannello posteriore con quelli posti sul retro del telaio. ►



- 2** Con le due viti grandi autofilettanti (vedi disegno) avvita bene, da sotto, il pannello posteriore per fissarlo in posizione. ◀



Cybot ora è pronto per ricevere i suoi sensori di luce, che verranno montati nel prossimo numero.

