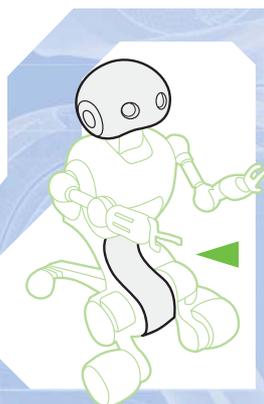


ALL'INTERNO DEL MARSUPIO



COMPONENTI

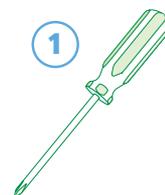
1. Supporti con piastre di collegamento per il vano delle batterie
2. Primo connettore per caricabatteria
3. Secondo connettore per caricabatteria
4. Circuito con connettore per comunicazione tra marsupio e corpo
5. Connettore e circuito di alimentazione
6. 6 viti da 2,3x6 mm
7. Interruttore generale
8. Connettore e bus di comunicazione tra marsupio e breadboard
9. 2 viti da 2,6x6 mm
10. 4 viti da 2,6x8 mm

È arrivato il momento di inserire alcuni componenti elettronici all'interno della scatola del marsupio.

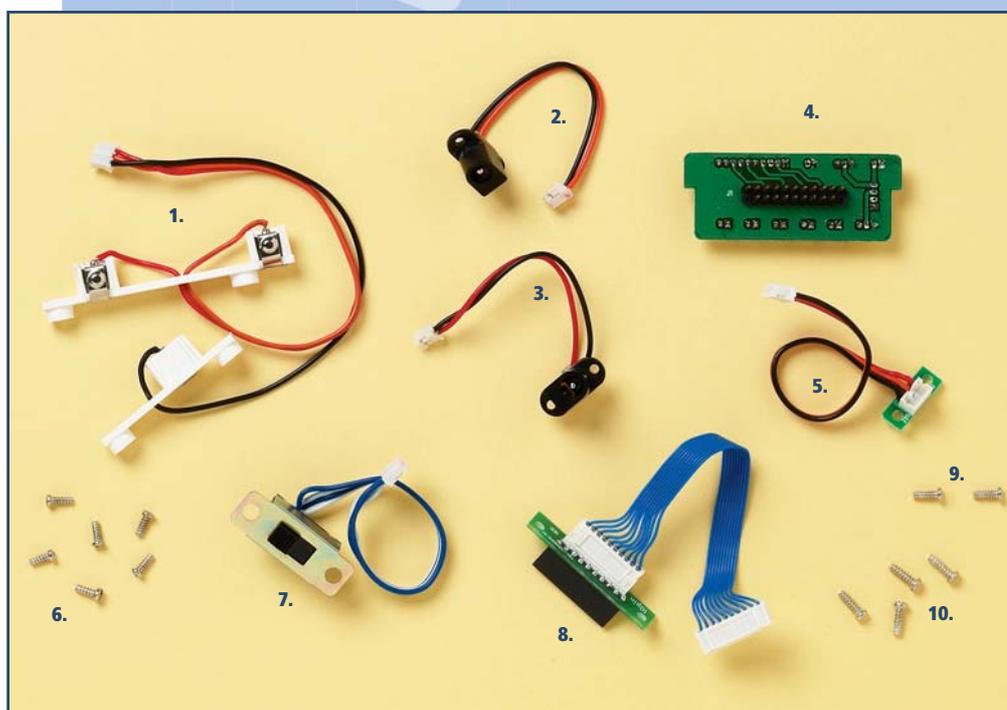
A questo fascicolo sono allegati molti componenti che 'riempiranno' la scatola del marsupio di I-Droid01. Con questi elementi gran parte della dotazione elettronica del marsupio sarà completata. In particolare hai trovato un elemento di collegamento per il vano delle batterie, i connettori per il caricabatteria, il connettore per interfacciare il marsupio con il corpo di I-Droid01, un connettore di alimentazione con relativo piccolo circuito, l'interruttore generale del robot e, infine, il connettore per la breadboard con relativo bus di comunicazione. Ognuno di questi elementi ha una sua precisa funzione e contribuisce al funzionamento corretto di I-D01: per questo motivo essi vanno maneggiati con cura ed evitando qualsiasi danneggiamento. Inoltre complessivamente hai trovato 12 viti. Osservale bene: non sono tutte uguali, ma possono essere suddivise in tre gruppi, distinguibili per la lunghezza e il diametro. Grazie ad esse potrai fissare i vari elementi alla scatola del marsupio.

COSA TI SERVE

1



1. Un cacciavite magnetico a croce piccolo

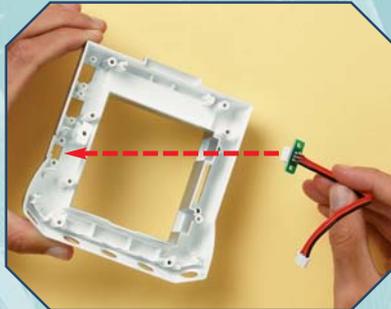




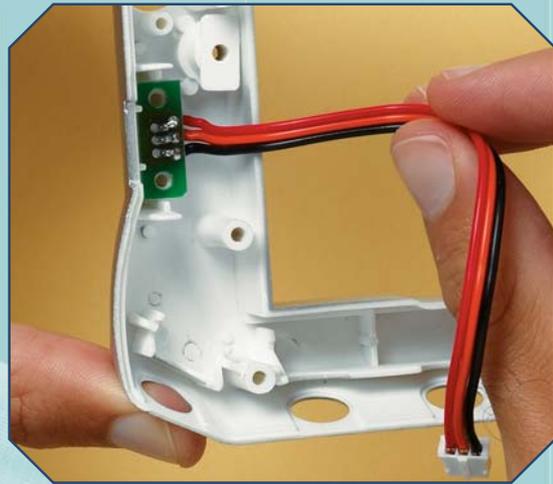
I PRIMI ELEMENTI INTERNI

MONTAGGIO

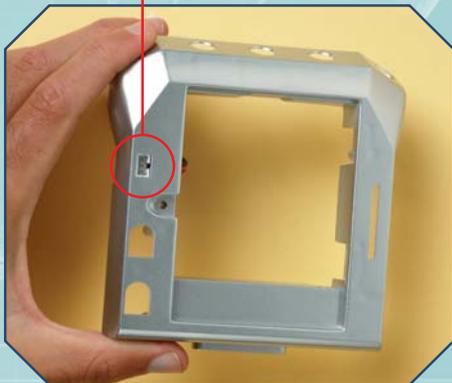
1 Prendi la metà superiore del marsupio e poi il circuito di alimentazione: andrà posizionato nella sede indicata con la freccia rossa.



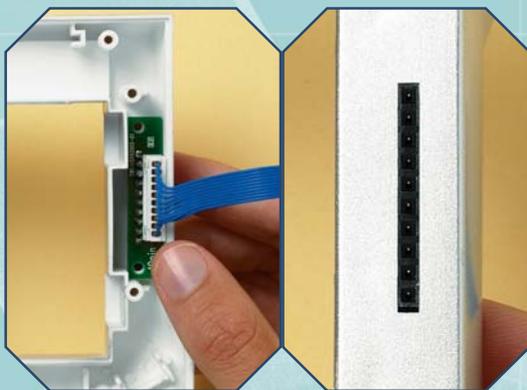
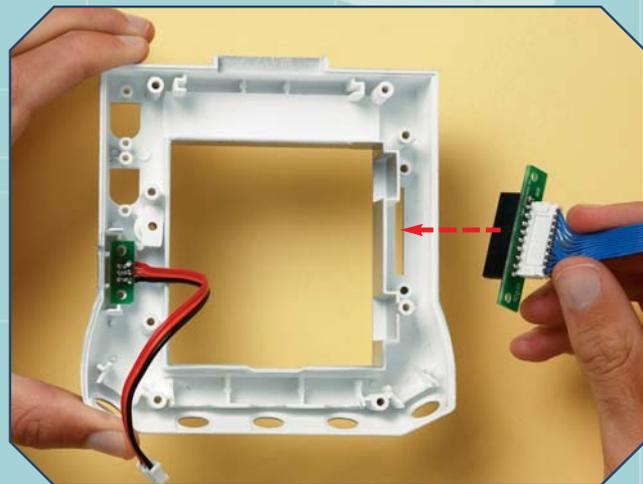
2 Posiziona il circuito nella sede come mostrato nella foto in basso, facendo in modo che i fori circolari del circuito combacino con quelli dei supporti per le viti della scatola.



3 Gira la metà della scatola del marsupio e osserva (foto a sinistra e in basso a sinistra) come il connettore dell'elemento appena inserito vada alloggiato nell'apposito foro.



4 Adesso prendi il connettore con bus di comunicazione tra marsupio e breadboard. Osserva la sede nella quale dovrà essere inserito e come va orientato rispetto alla scatola del marsupio.

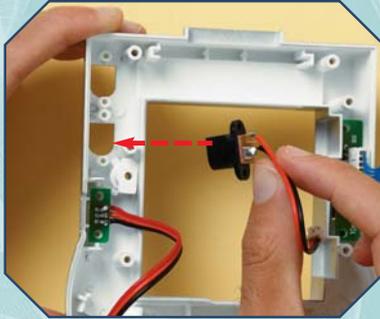


5 Poni il connettore nella sua sede, ancora una volta facendo in modo che i fori per le viti del circuito e della scatola coincidano. Volta la scatola per controllare che il connettore sia inserito correttamente nella fessura.

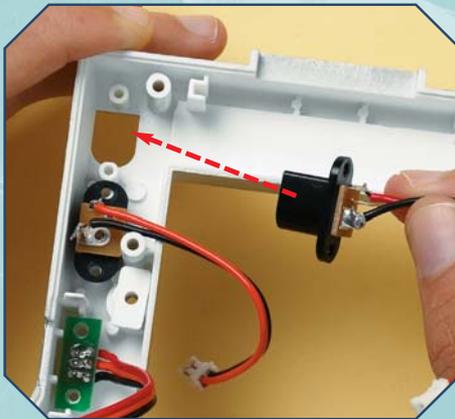
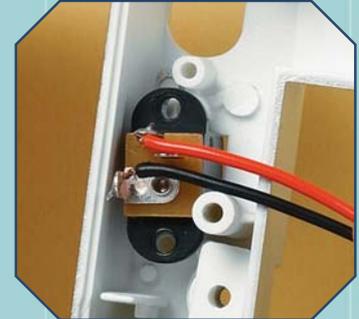
I PRIMI ELEMENTI INTERNI (CONTINUA)

MONTAGGIO

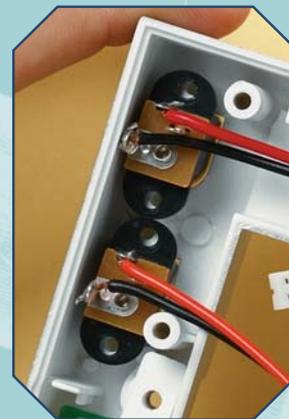
6 Prendi ora uno dei connettori per il caricabatteria, quello con i cavi nero e arancione. Osserva dove andrà posto.



7 Posiziona il connettore nella sua sede, facendo in modo che i fori coincidano con quelli nei supporti per le viti della metà superiore della scatola.



8 Ora prendi il secondo connettore del caricabatteria, quello con i fili nero e rosso. Orientalo correttamente e preparati a inserirlo nella sua sede.

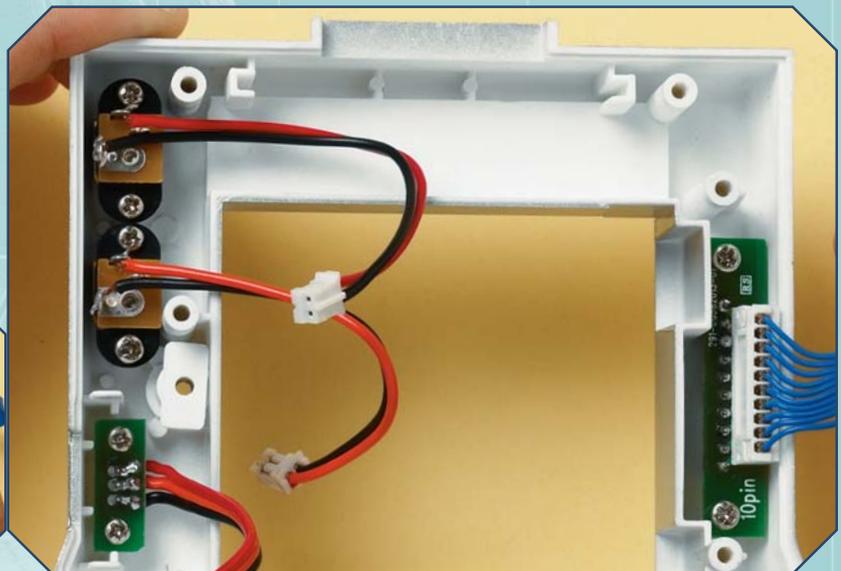
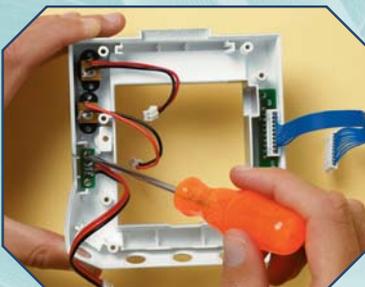


9 Inserisci nella sua posizione il secondo connettore per il caricabatteria e verifica che anche in questo caso i fori per le viti siano ben allineati.

FISSAGGIO DEGLI ELEMENTI

MONTAGGIO

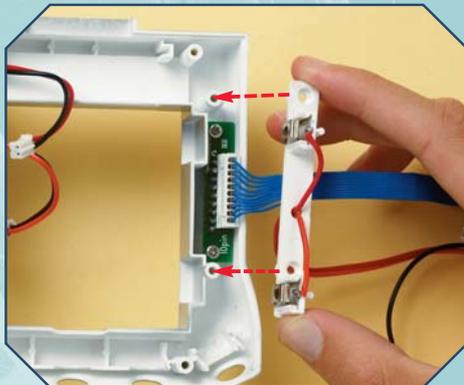
1 Fissa gli elementi che hai posizionato. Per il connettore di comunicazione con la breadboard usa le due viti 2,6x6 mm; usa invece le sei viti da 2,3x6 mm per fissare il circuito di alimentazione e i connettori per il caricabatteria.





IL PRIMO SUPPORTO CON PIASTRE

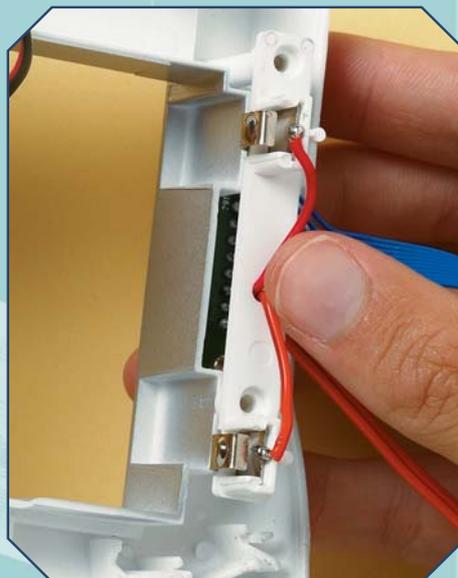
1 Prendi in mano il supporto più lungo con le piastre per il vano delle batterie. Osserva come orientare il supporto, in particolare notando come i fori per le viti debbano allinearsi ai supporti corrispondenti.



3 Fissa il supporto alla scatola del marsupio usando due delle quattro viti da 2,6x8 mm.

MONTAGGIO

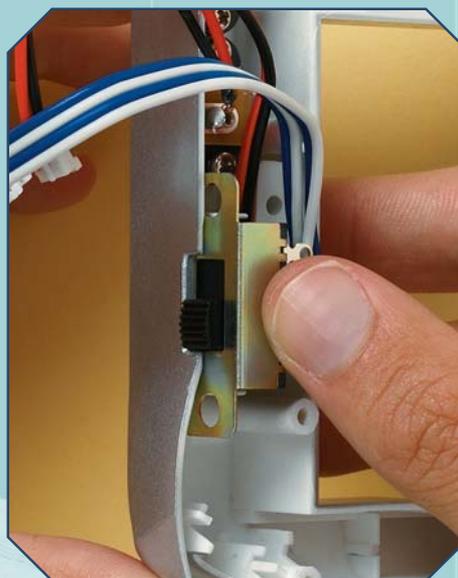
2 Posiziona il supporto facendo in modo che il bus del connettore di comunicazione con la breadboard stia sotto e sia rivolto verso l'esterno della scatola. Premi sul supporto per fissarlo.



L'INTERRUTTORE



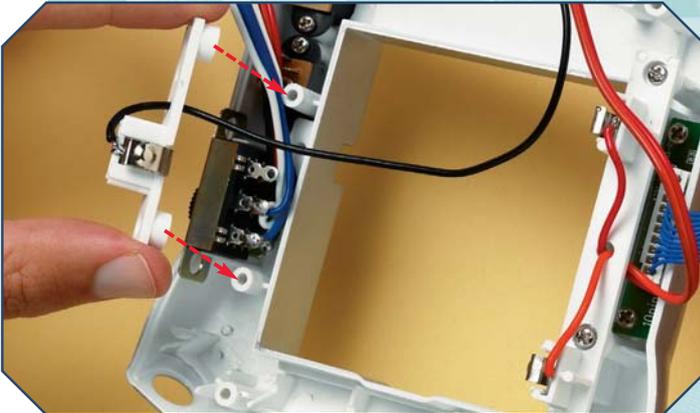
1 Prendi l'interruttore generale. Esso va posto sopra il circuito di alimentazione, orientando le estremità senza fili (indicate nella foto a sinistra) verso i connettori del caricabatteria. Ora posiziona l'interruttore come mostrato nella foto a destra e poi premilo per fissarlo in posizione.



MONTAGGIO

IL SECONDO SUPPORTO CON PIASTRA

1 Adesso prendi il supporto corto con la piastra per il vano delle batterie. Anche in questo caso, preparati a posizionarlo osservando come orientarlo (foto in basso).



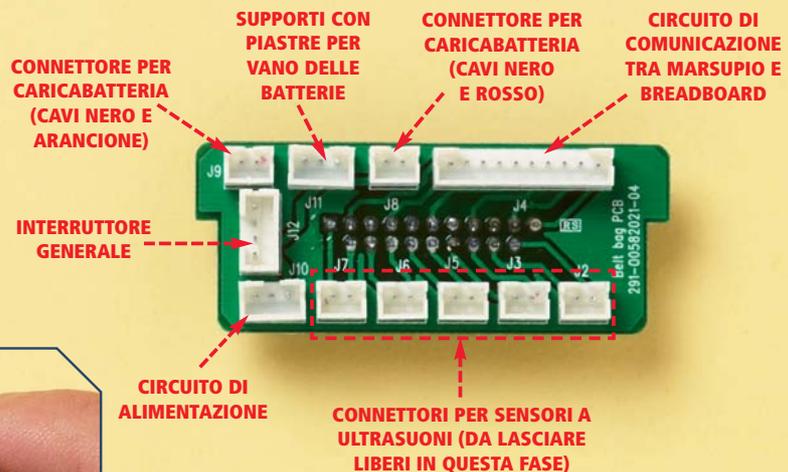
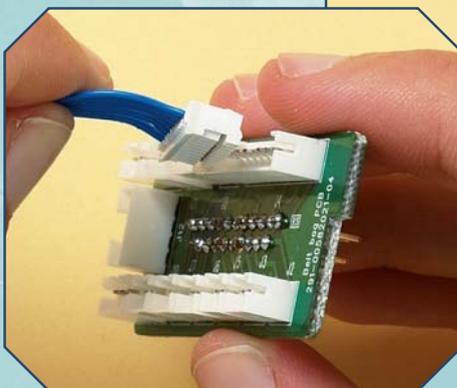
MONTAGGIO

2 Fissa il supporto alla metà superiore della scatola del marsupio usando le rimanenti due viti da 2,6x8 mm.



IL CIRCUITO DI COMUNICAZIONE

1 È il momento di collegare i vari dispositivi al circuito di comunicazione tra il marsupio e il corpo del robot. Osserva (foto a destra) a quale dispositivo corrisponde ogni connettore del circuito.

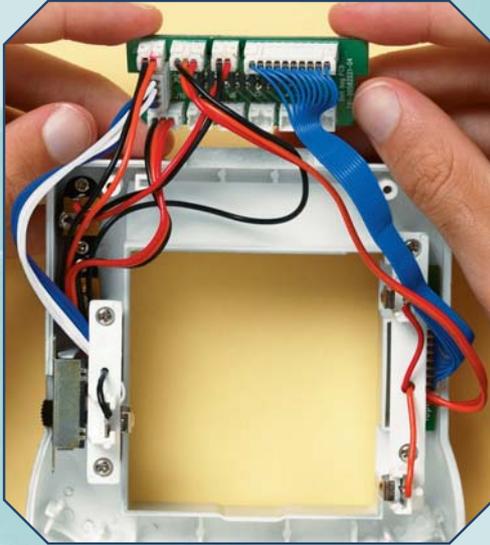


2 Osserva come orientare i connettori per inserirli correttamente in quelli sul circuito (foto a sinistra). In particolare, nota come i connettori siano sagomati in modo particolare per non permettere un inserimento errato. Perciò, quando effettui i collegamenti, non forzare troppo.



COLLEGAMENTI

MONTAGGIO



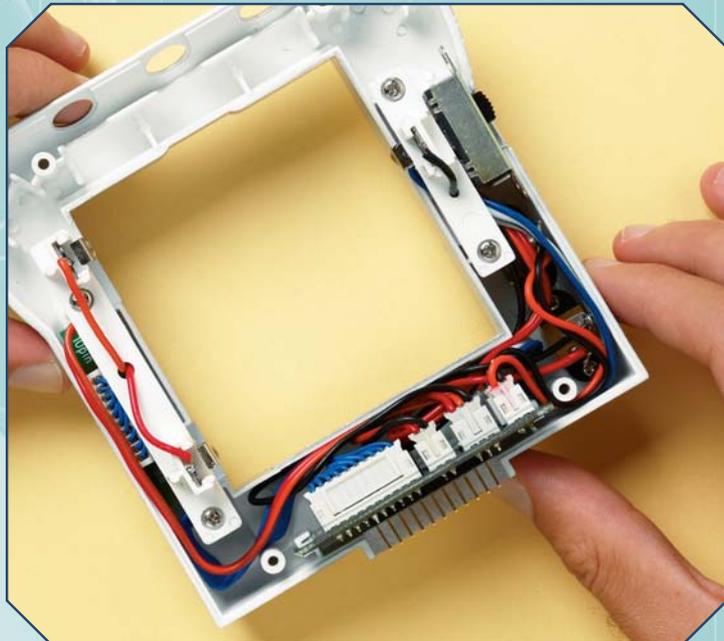
1 Effettua con cura tutti i collegamenti, prestando particolare attenzione nel porre i connettori al posto giusto. Prima di posizionare il circuito di comunicazione marsupio-corpo, controlla che tutti i dispositivi interni siano stati connessi.



CHIUSURA DELLA SCATOLA

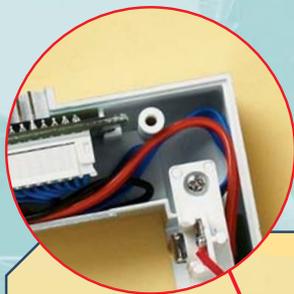
MONTAGGIO

1 Poni il circuito di comunicazione marsupio-corpo nella sua sede nella metà superiore del marsupio: infilalo nelle apposite fessure e premi bene.



2 Sistema tutti i cavi in modo che rientrino bene all'interno della cavità dove sono posizionati i dispositivi. Fai in modo che i fori che conterranno le viti di fissaggio della scatola rimangano liberi.

CHIUSURA DELLA SCATOLA (CONTINUA)



3 Prendi le due metà della scatola del marsupio. Verifica ancora una volta che i fori per le viti siano liberi da cavi e che questi ultimi si trovino tutti all'interno della cavità.



MONTAGGIO



4 Poni la metà inferiore della scatola sopra quella superiore, controlla che non ci siano elementi fuori posto e poi premi.

5 Adesso puoi fissare le metà della scatola usando le quattro viti da 2,6x8 mm del fascicolo 12.



6 La scatola del marsupio è ora completa. Osserva come le piastre per il vano delle batterie siano visibili all'interno della cavità centrale (foto a sinistra).