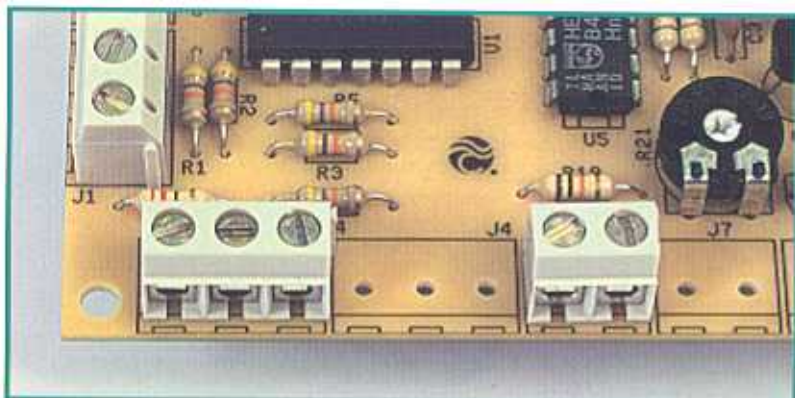
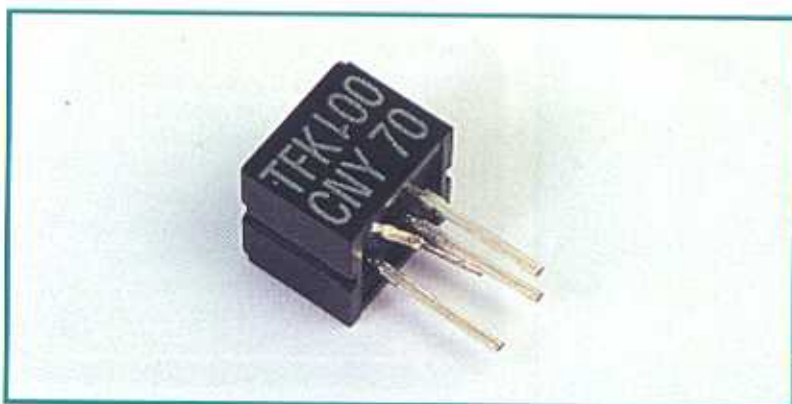
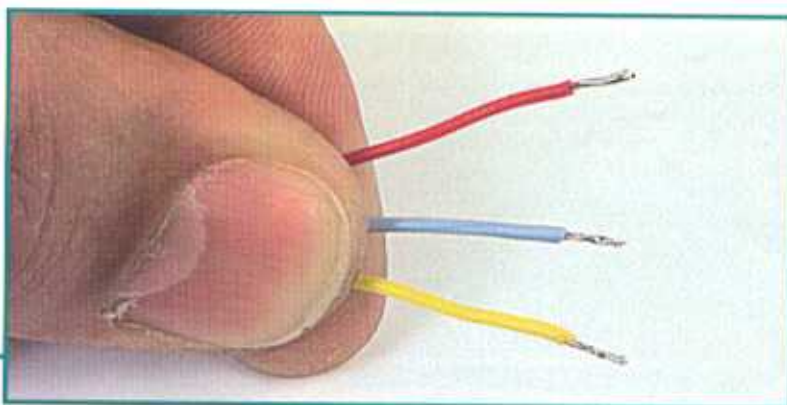


Montaggio passo a passo



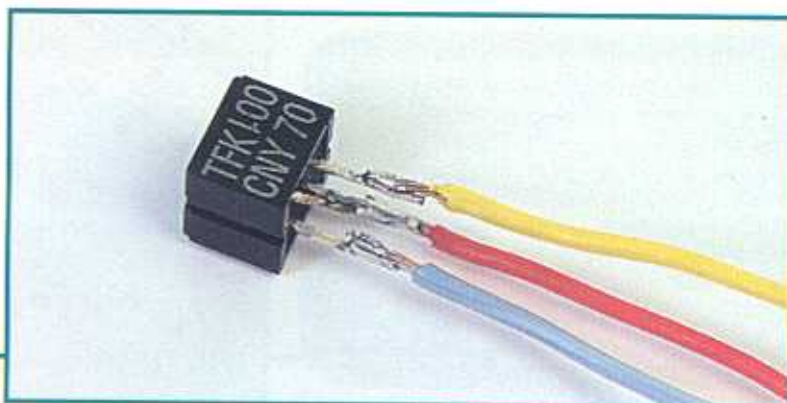
Il primo elemento da montare sarà la morsettiere a tre contatti J3. La inseriremo con le connessioni verso l'esterno della scheda, e ci assicureremo che si trovi totalmente appoggiata sulla superficie della stessa, prima di procedere alle saldature.

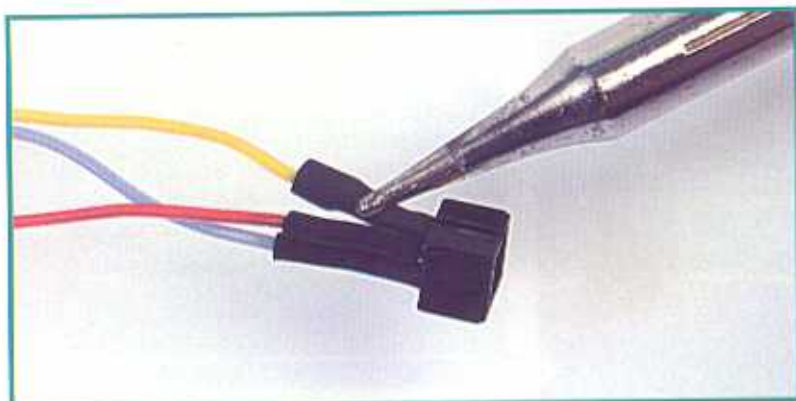
Ora monteremo i cavi ai sensori che già abbiamo. Prima taglieremo ognuno dei tre cavi, azzurro, rosso e giallo, in tre pezzi, dopo li speleremo agli estremi e li prestagneremo come mostrato nell'immagine.



Il sensore CNY70 possiede quattro piedini, due dei quali devono essere uniti come mostrato nell'immagine. Una volta preparato il sensore, prestagneremo tutti i piedini.

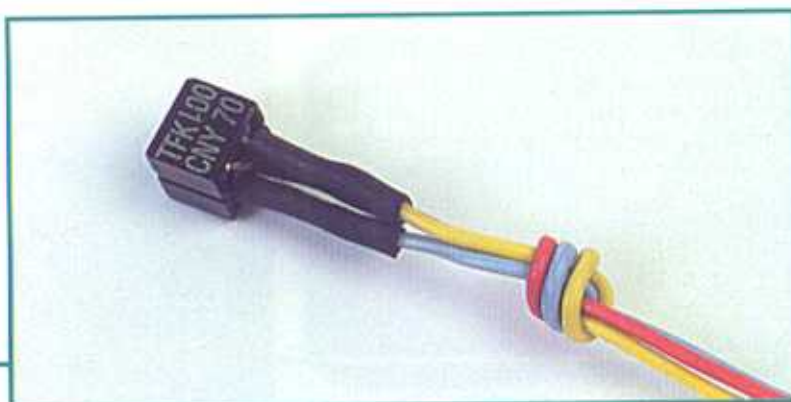
Questo è l'aspetto che deve presentare il sensore CNY70 dopo aver saldato i tre cavi ai suoi piedini. Riscaldando con il saldatore il cavo prestagnato unito con il piedino del sensore, prestagnato anch'esso, deve formarsi la saldatura. Fate in modo che i colori dei cavi siano saldati ai piedini dei sensori secondo l'immagine.





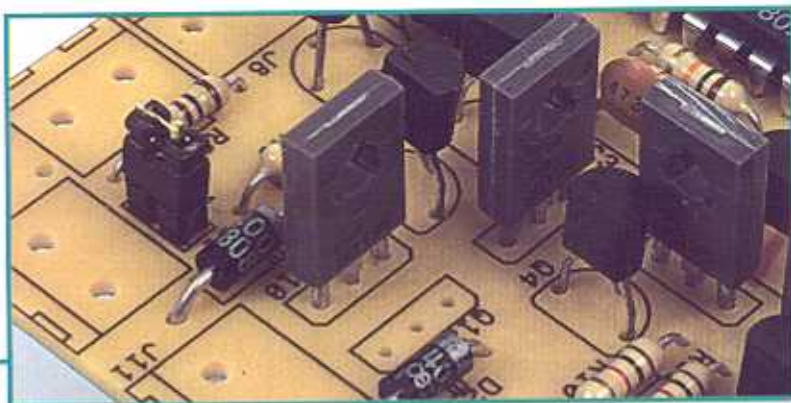
Una volta realizzate le saldature collocheremo un pezzo di tubo termorestringente in ognuno dei tre piedini. Dopo averlo montato lo riscaldiamo con il saldatore per farlo contrarre, affinché aderisca alle saldature. In questo modo non si produrranno cortocircuiti tra i piedini del sensore.

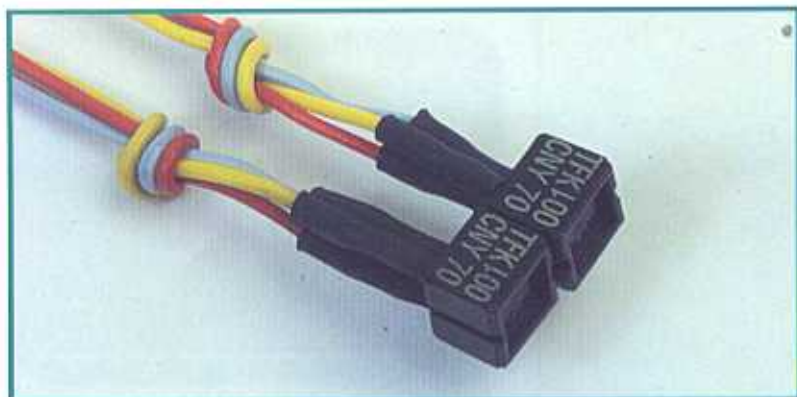
Aspetto finale che deve avere il sensore CNY70, pronto per essere collegato alla scheda di potenza. Ripetiamo lo stesso processo con gli altri sensori CNY70 che possediamo.



L'immagine mostra uno dei due finecorsa utilizzati da Monty, che prepareremo successivamente. I finecorsa sono anch'essi dei sensori, di tipo diverso. I sensori CNY70, preparati in precedenza, sono sensori di tipo ottico, non necessitano del contatto fisico con l'oggetto da rilevare. Al contrario, i finecorsa sono sensori di tipo elettromeccanico e necessitano del contatto fisico. Possono essere utilizzati per rilevare collisioni, oggetti, ecc.

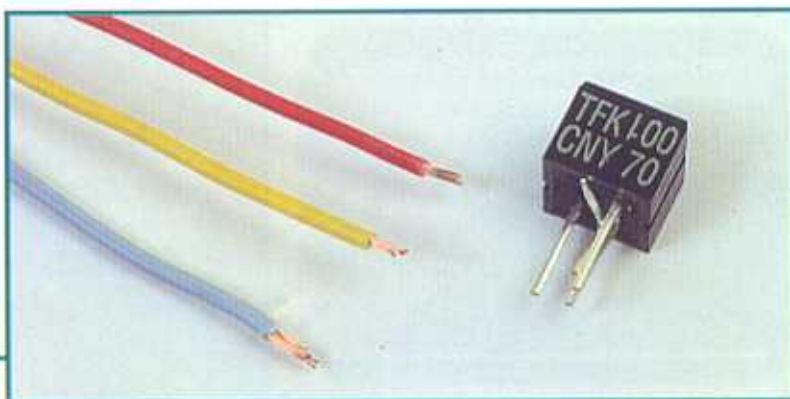
Infine salderemo sulla scheda di potenza un transistor BD135 che sarà inserito al suo posto, cioè in Q10. L'immagine mostra il verso corretto del montaggio.



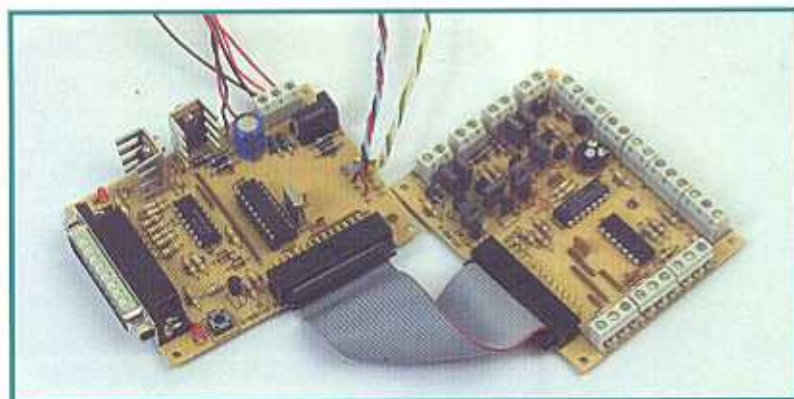


Prepariamo ora un altro sensore ad infrarossi CNY70. Con sensori ottici uniti, come mostrato dall'immagine, renderemo Monty capace di seguire la traiettoria di una linea nera dipinta sul pavimento.

Eseguiamo la preparazione del sensore nel modo che abbiamo già visto. Salderemo tre cavi (dobbiamo unire i due piedini corrispondenti del sensore), e dopo monteremo il termorestringente, per evitare possibili cortocircuiti.



La scheda di potenza comunicherà con la scheda di controllo tramite il cavo Picbus, nello stesso modo in cui realizzavamo la comunicazione con la scheda di ingressi e uscite quando provavamo gli esercizi.



A differenza della scheda di ingressi e uscite, la scheda di potenza ci servirà per gestire altri tipi di periferiche di ingresso, quali i sensori di presenza ottici e/o meccanici al posto degli interruttori, e come periferiche di uscita potremo pilotare, fra le altre cose, i motori di Monty.

