

di valore. In questo caso non fa differenza se la periferica è collegata a livello alto o basso, dato che si attende un cambio di livello da alto verso il basso o viceversa. Come parametro dell'istruzione si può utilizzare il numero di pin all'interno della porta, o la sua definizione simbolica.

## Richiesta di vari bit individuali però consecutivi

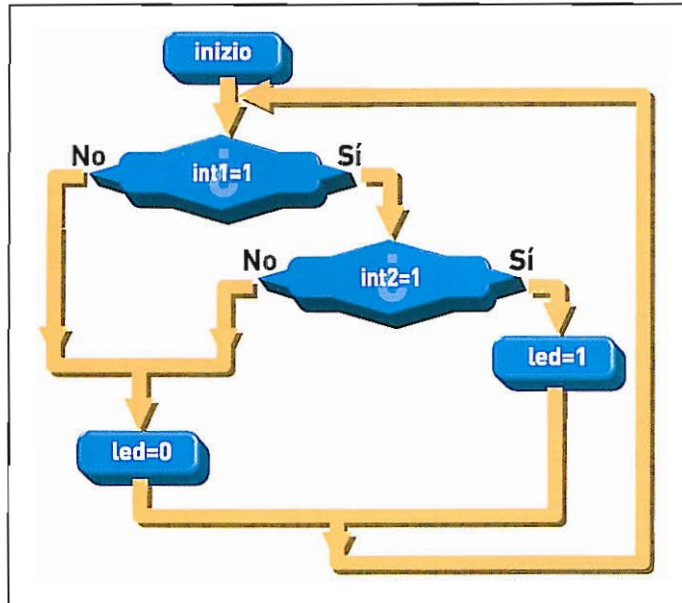
I programmi trattati sinora in questo capitolo sono semplici, però non capita spesso di avere un solo interruttore o un solo pulsante collegati, di solito ce ne sono diversi, rendendo necessaria la verifica del valore di ognuno di essi sia separatamente che insieme. Analizziamo la figura che mostra un programma in cui si ricerca un valore di diversi interruttori, mediante l'istruzione "button". Credete sia corretto? Se avete capito bene come funziona questa istruzione vi renderete conto che non è necessario, per far sì che una delle azioni si compia, attendere che cambino i valori dei bit precedenti.

Normalmente la verifica viene fatta per ogni pin di ingresso, e ogni verifica è inserita nella propria struttura IF...THEN, che realizza l'azione se la condizione si compie, oppure passa oltre non eseguendo alcuna azione in caso contrario; in ogni caso la sequenza del programma viene eseguita. Se invece di considerare ogni pin di ingresso come portatore di un valore indipendente, si desidera che fra loro formino un codice, per poter

```

1  Device 16F84          * si definisce il PIC16F84
2
3  Define PORTB=*11111111 * Si dichiara la PortaB come ingresso
4  Define PORTA=*00000000 * Si dichiara la PortaA come uscita
5
6  Symbol LED=A.0       * Si assegna un nome al bit 0 della portaA
7
8  IF PORTA0=1 then Set LED * Se la condizione si compie
9                          * il bit 0 della portaA si pone a 1
10
11 IF PORTA1=1 then Set A.1 * Se la condizione si compie
12                          * il bit 1 della portaA si pone a 1
13
14 IF PORTA0=1 then Clear A.0 * Se la condizione si compie
15                          * il bit 0 della portaA si pone a 0
16
17 END
18
19
20
21
22
23
24
25
PIC-BASIC COMPILED OK  35 Words used.
    
```

Verifica di diversi interruttori con struttura IF...THEN.



Organigramma per gestire diversi interruttori allo stesso tempo.

```

1  Device 16F84          * si definisce il PIC16F84
2
3  Define PORTB=*11111111 * Si dichiara la PortaB come ingresso
4  Define PORTA=*00000000 * Si dichiara la PortaA come uscita
5
6  Symbol LED=A.0       * Si assegna un nome al bit 0 della portaA
7
8  Loop: IF PORTA0=1 then goto INT2 * Se la condizione si compie si verifica
9                          * l'altro interruttore
10                          * altrimenti si pone il LED a 0
11  goto NOINT
12
13 INT2: IF PORTA1=1 then goto SLED * Se la condizione si compie si pone
14                          * il LED a 1
15                          * altrimenti si pone il LED a 0
16  NOINT: clear LED
17          goto Loop          * Si torna all'inizio
18
19 SLED: set LED
20          goto Loop          * Si torna all'inizio
21
22 END
23
24
25
PIC-BASIC COMPILED OK  32 Words used.
    
```

Programma per gestire diversi interruttori contemporaneamente con strutture IF...THEN.



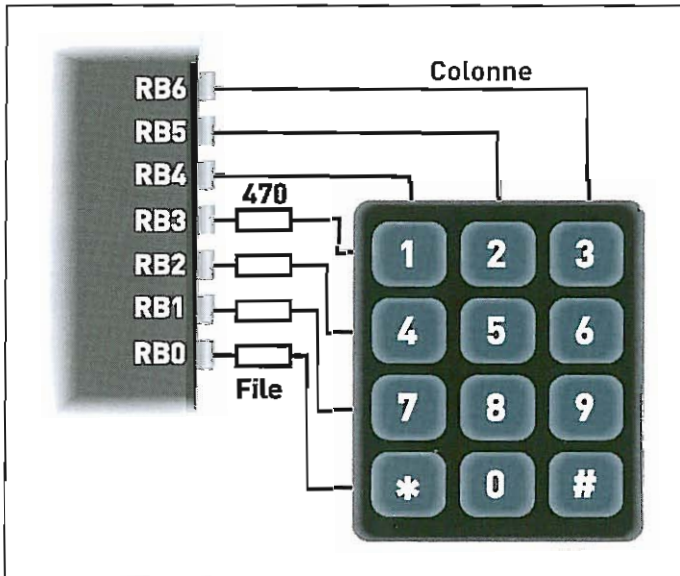
avere così un range maggiore di valori, si può procedere in diversi modi. Uno di essi è rappresentato dall'organigramma della figura e si trasformerà in strutture IF...THEN annidate. Come si può vedere, con due interruttori il programma inizia a essere più complesso. Di solito, soprattutto quando i valori di ingresso fanno parte della stessa porta, si utilizzano le già note maschere, per eseguire delle verifiche con i possibili valori.

```
1 Device 16F84                * si definisce il PIC16F84
2
3
4 Define PORTB=0x00000000    * Si dichiara la PORTB come ingresso
5 Define PORTA=0x00000000    * Si dichiara la PORTA come uscita
6
7 Symbol LED=A.0             * Si assegna un nome al bit 0 della portaA
8
9 Loop: If PORTB&0x01 then goto SLED * Se la condizione si compie si verifica
10                                     * l'altro interrutture
11                                     * altrimenti si pone il LED a 0
12
13   clear LED
14   goto Loop                * Si torna all'inizio
15
16 SLED: set LED
17   goto Loop                * Si torna all'inizio
18
19 END
```

Programma per gestire diversi interruttori contemporaneamente utilizzando le maschere.

## Un caso speciale di ingresso

Che cosa succede se come periferica di ingresso abbiamo una tastiera? Una tastiera non è altro che un insieme di pulsanti, posti in forma matriciale e collegati in un modo particolare. Per una tastiera a 16 pulsanti, se venissero collegati come pulsanti normali sarebbero necessarie 16 linee di ingresso, cosa impossibile nel PIC16F84. Invece, se si collegano in forma di file e di colonne, le linee necessarie sono il numero di file più il numero di colonne: per una tastiera da 16 tasti si convertiranno così in 8 linee, e per una tastiera da dodici, come quella della figura, sono sufficienti 7 linee.



Collegamento di una tastiera matriciale al PIC.

Per poter utilizzare la tastiera, è necessario includere il pacchetto di routine dedicato a questa periferica, e iniziarlo assegnandolo a una porta. Con l'istruzione "INKEY" viene portato su una variabile il valore del pulsante premuto. Utilizzeremo questa periferica in programmi che vedremo più avanti.

```
1 Device 16F84                * si definisce il PIC16F84
2
3 Include KEYPAD              * si includono le routine della tastiera
4 Init KEYPAD,PORTB          * si inizializza la tastiera
5 Dim A
6
7 A=INKEY                    * Il valore del testo premuto è
8                               * assegnato alla variabile A
9
10 END
```

Esempio di un'acquisizione di dati dalla tastiera.

