

STAR WARS R2-D2

55



DIETRO LE QUINTE DELLA SAGA

Un galeone nel deserto



IL MONDO DEI DROIDI

I droidi aqua



I SEGRETI DELLA ROBOTICA

Navigazione autonoma



Pubblicazione settimanale, uscita n. 55 del 16/03/2019. Data prima annunciazione 30/12/2017.
La tua collezione si compone di 100 uscite, prezzo prima uscita 1,99€ anziché 5,99€, prezzo seconda uscita 5,99€ anziché 12,99€, prezzo uscite successive 12,99€, salvo variazione delle aliquote fiscali.

D'AGOSTINI

FASE 55: I COMPONENTI

Motore della gamba sinistra

Il pezzo principale fornito in questa uscita è il motore dedicato al movimento della ruota sinistra di R2-D2. Il blocco motore è completo di scheda elettronica di controllo e del sistema di ingranaggi di riduzione. Una volta montato il motore nel piede sinistro, sarai in grado di cablare e assemblare la gamba sinistra di R2-D2. Allegati trovi anche due set di viti.

LISTA DEI COMPONENTI ALLEGATI



LFR-12 Motore della gamba sinistra



Viti argentate da 2,5x10 mm (x5)



Viti nere da 2,3x6 mm (x25)



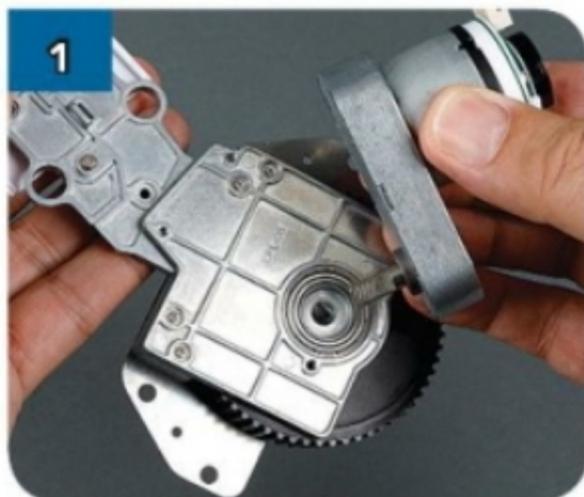
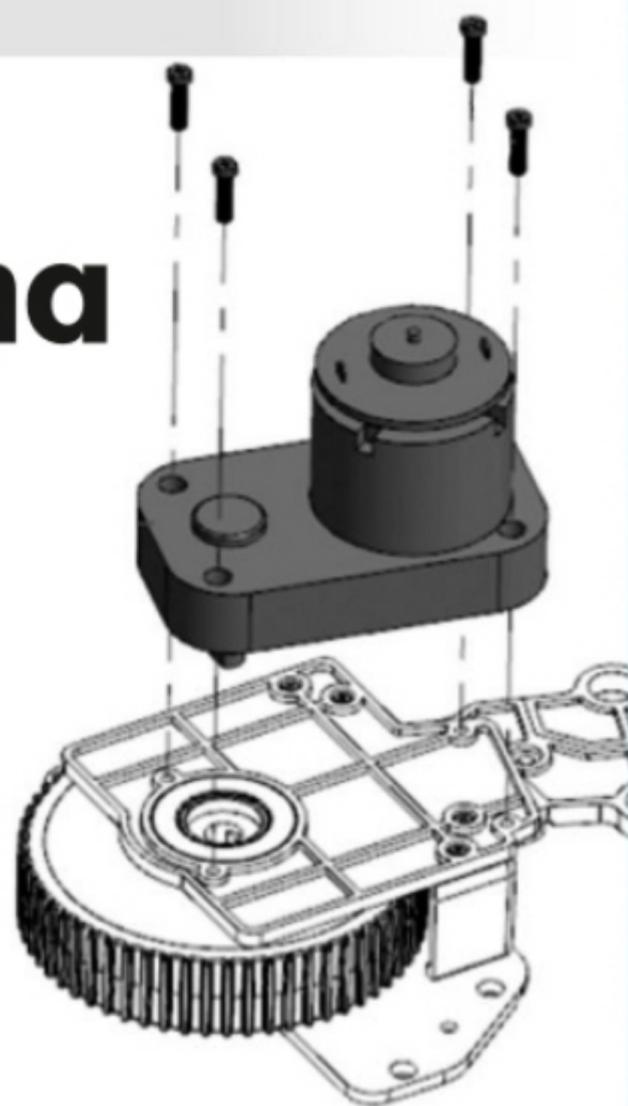
Questi articoli non sono giocattoli; prodotti parte di un kit di montaggio destinato a un pubblico adulto.
Made in CHINA. Distribuito da De Agostini Publishing Italia S.p.A. - Via G. da Verrazano, 15 - 28100 Novara



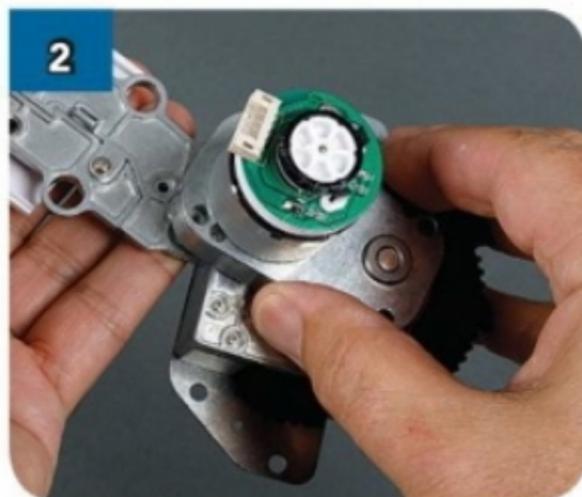
FASE 55: IL MONTAGGIO

Fissa il motore alla piastra interna

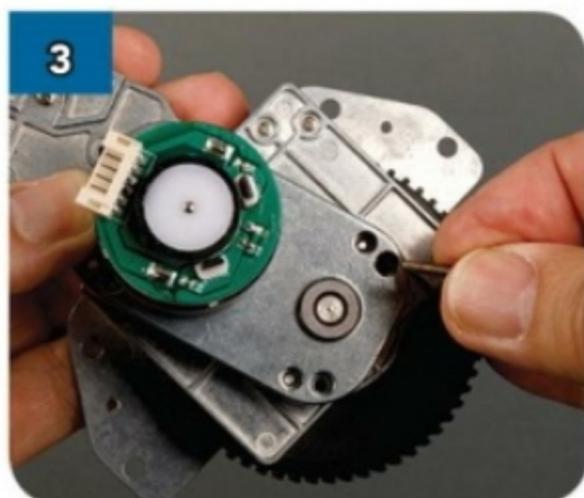
Fissa il motore alla ruota sinistra di R2-D2 e collega il cavo di alimentazione e quello del sensore anticaduta.



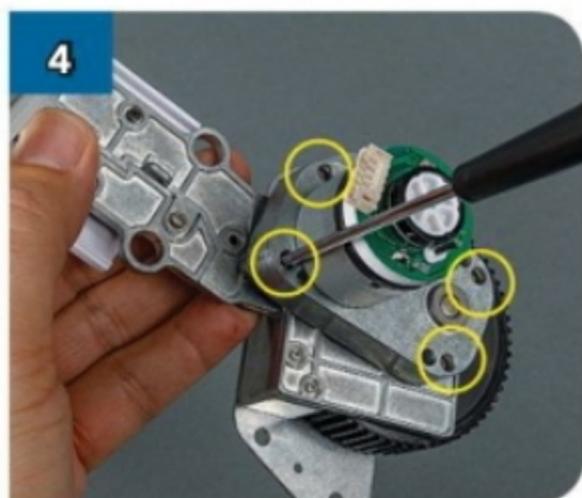
1 Prendi il motore e inserisci il suo albero al centro del cuscinetto che hai montato nella Fase 54.



2 Allinea il blocco motore con la piastra di sostegno interna, con il connettore bianco del motore orientato verso l'alto.



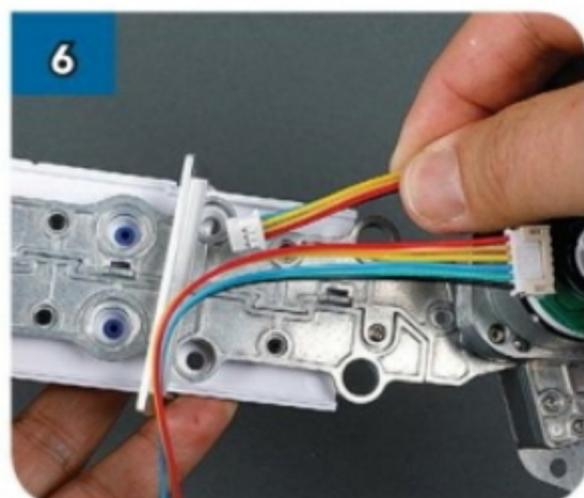
3 Fissa il motore usando le viti argentate da 2,5x10 mm ricevute in questa uscita.



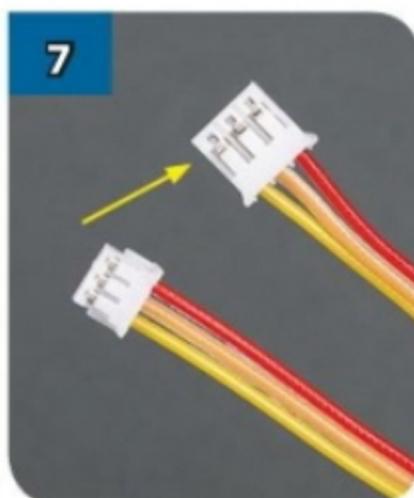
4 Stringi bene le viti all'interno dei quattro fori agli angoli del motore. Controlla di aver montato il motore come mostrato in foto.



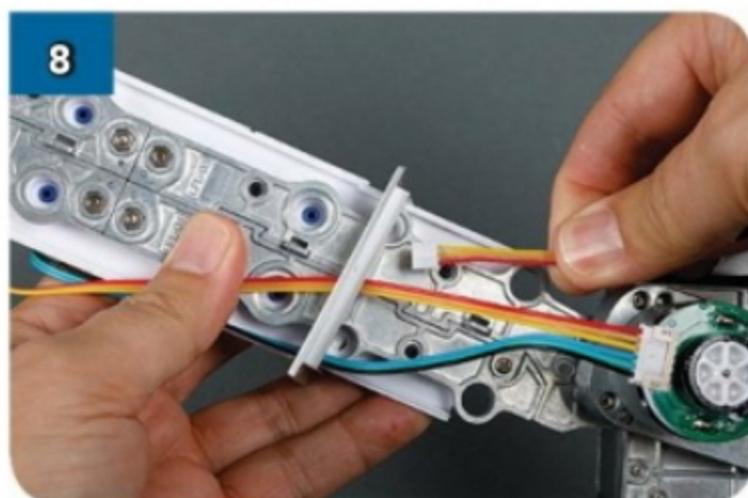
5 Recupera il cavo piatto a sei fili colorati fornito nell'uscita 46 e inserisci il connettore più grande nel connettore del motore.



6 Infilare l'altra estremità del cavo, quella con il connettore più piccolo, nell'anello argentato LPR-18 posizionato sopra la caviglia sinistra.



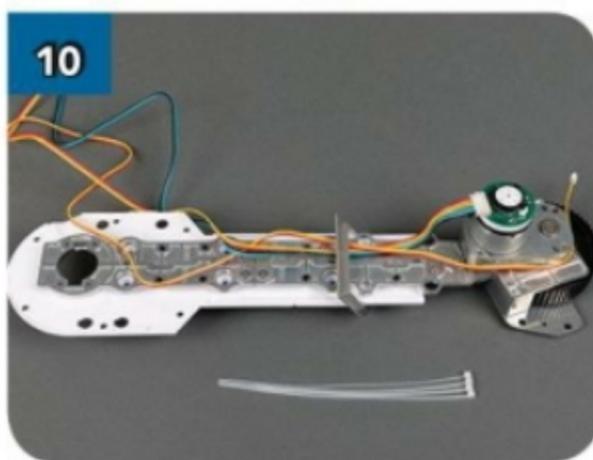
7 Prendi il cavo del sensore fornito con l'uscita 45 e individua il connettore più grande.



8 Fai quindi passare il connettore più grande attraverso LPR-18 come hai fatto nel punto 6.



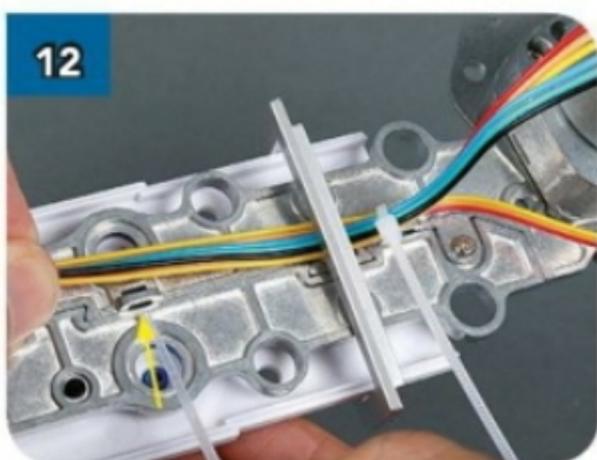
9 Assicurati che la parte libera inferiore del cavo del sensore sia di 135 mm: misura la parte del cavo compresa tra le due frecce in foto.



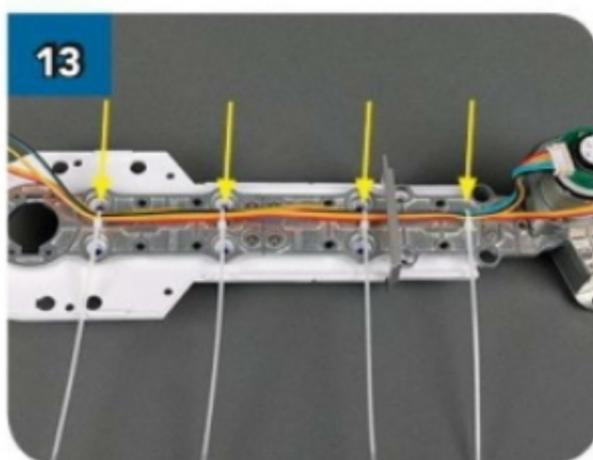
10 Prendi le quattro fascette fornite nell'uscita 46.



11 Infila una fascetta nell'anello di fissaggio indicato al punto 9 dalla freccia a sinistra, ma prima stringerla intorno ai cavi leggi il punto 12.



12 Inserisci un'altra fascetta nel secondo anello di fissaggio indicato. Fai attenzione: prima di stringere le fascette assicurati che il cavo del motore non sia troppo teso. Deve rimanere morbido vicino al motore, come nella foto 13.



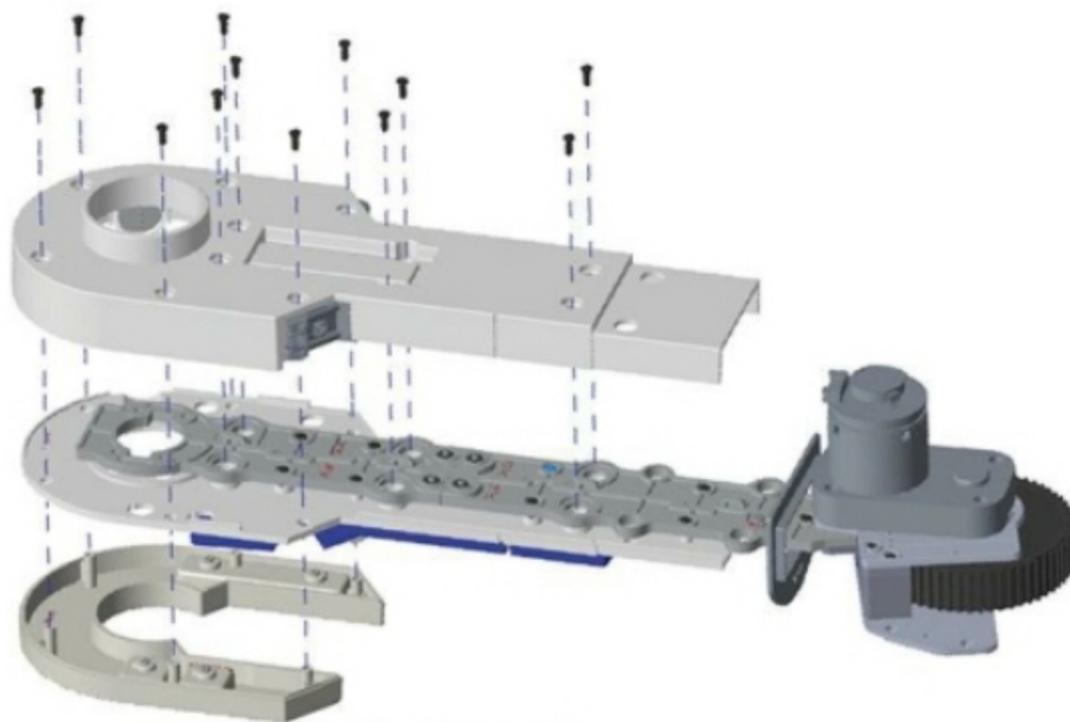
13 Fissa i due cavi al telaio con le fascette in tutti e quattro gli anelli indicati dalle frecce.



14 Taglia la parte in eccesso di ciascuna fascetta vicino al cricco.

Monta le placche

In questa fase fisserai le placche plastiche esterne al telaio metallico interno per completare la parte superiore della gamba.



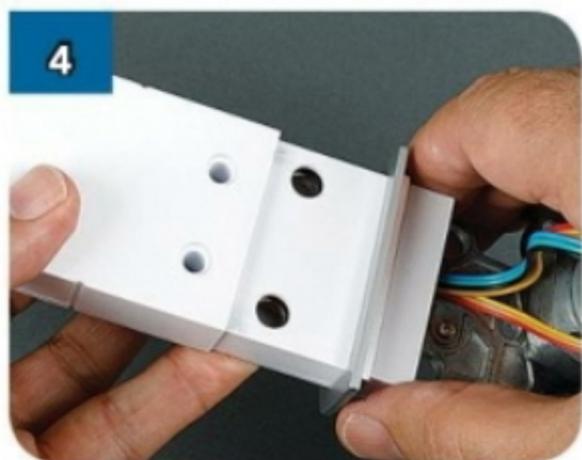
1 Prendi le estremità di entrambi i cavi che hai appena inserito nella gamba e infilali nella cavità centrale della placca mostrata in foto.



2 Affianca le due parti, interna ed esterna, della gamba sinistra.



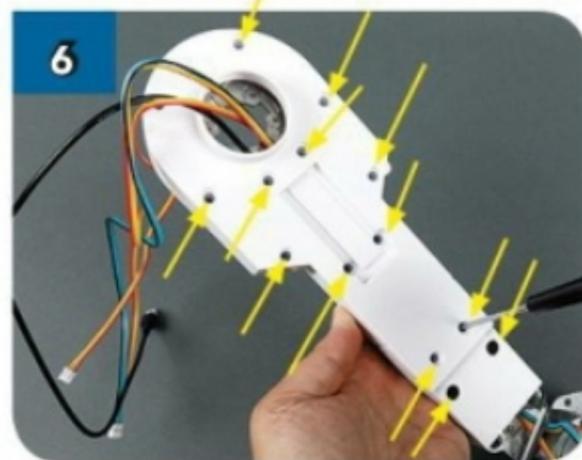
3 Assicurati che l'anello LPR-18 (indicato) rimanga all'esterno in modo che ti sia possibile unire le due placche della gamba.



4 Unite le due placche puoi far scorrere l'anello LPR-18 verso l'alto per bloccare le placche.



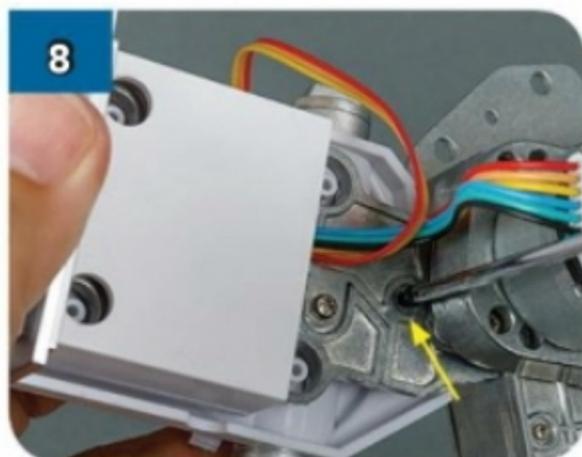
5 Recupera la placca a ferro di cavallo e inseriscila sulla placca centrale della gamba.



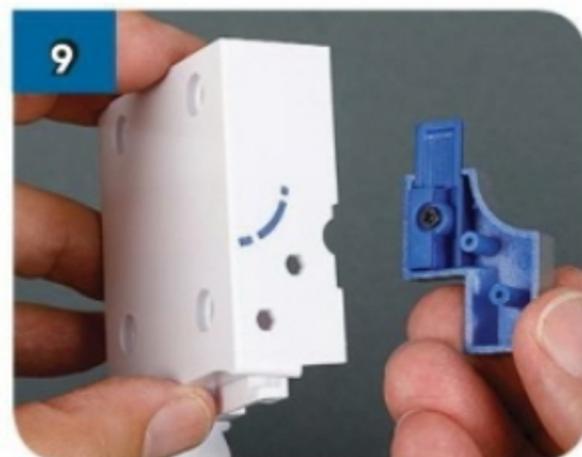
6 Inserisci 12 viti autofilettanti nere da 2,3x6 mm nei 12 fori indicati in foto e nello schema.



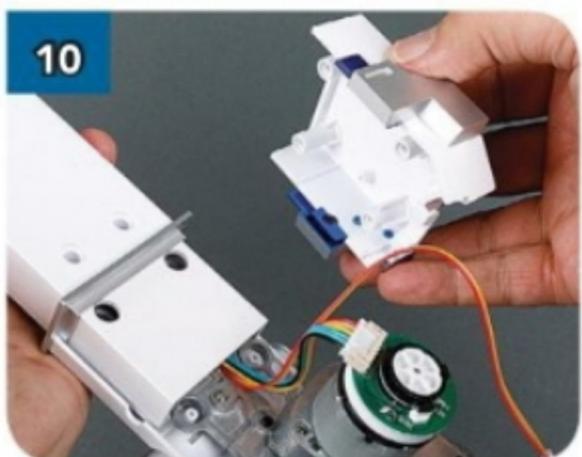
7 Recupera la placca della caviglia montata nella Fase 43 e montala in modo che i 4 perni bianchi si infilino negli appositi fori.



8 Capovolgi il tutto e avvita una vite nera da 2,3x6 mm nel foro indicato per bloccare la placca della caviglia in posizione.



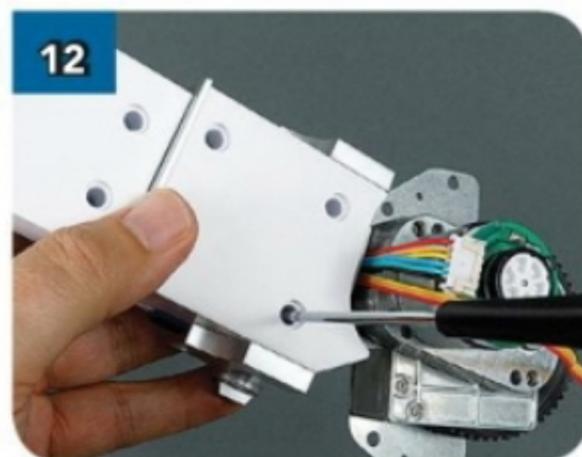
9 Prendi la placca inferiore interna (uscita 47) e inserisci i dettagli montati nella Fase 45 nei relativi fori su entrambi i lati della placca.



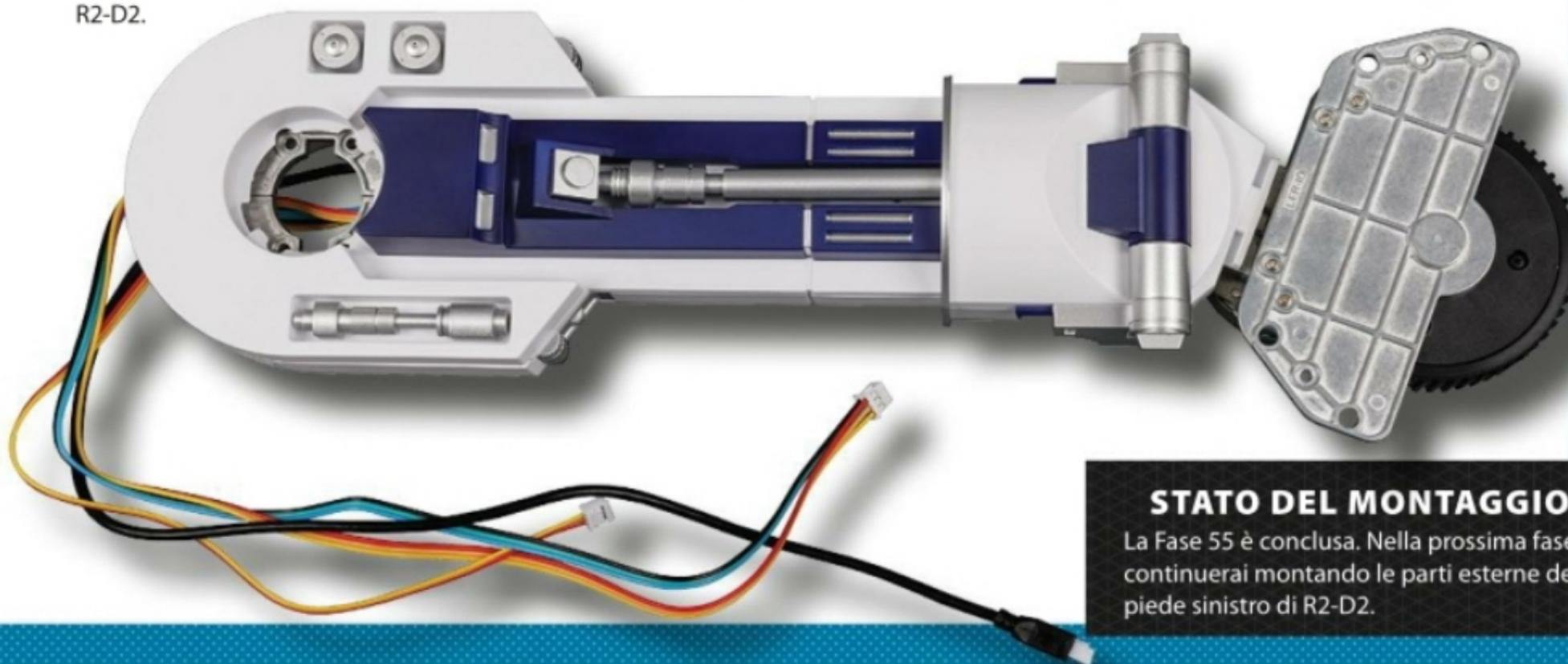
10 Posiziona il pezzo appena montato sopra la parte interna della caviglia di R2-D2.



11 Fai in modo che i cavi si inseriscano nell'incavo evidenziato dalle frecce.



12 Fissa le parti con quattro viti autofilettanti da 2,3x6 mm inserendole nei fori appositi.



STATO DEL MONTAGGIO

La Fase 55 è conclusa. Nella prossima fase continuerai montando le parti esterne del piede sinistro di R2-D2.