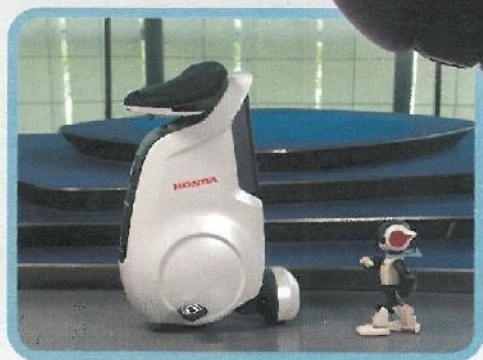


Costruisci il tuo **Roobi**

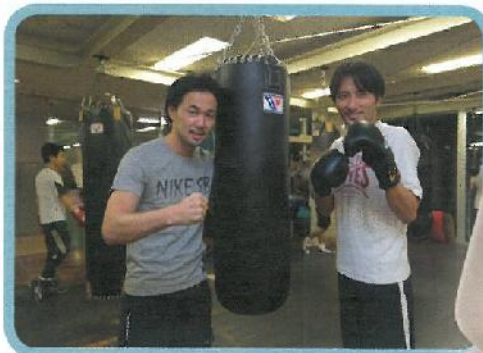
56



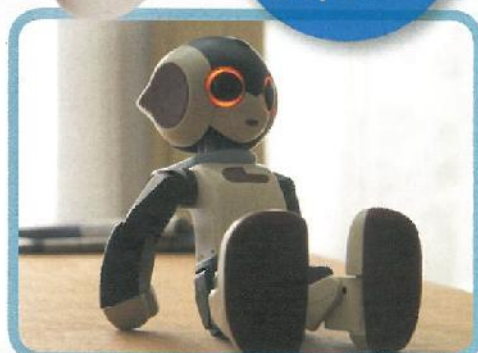
UNI-CUB, lo sgabello tecnologico della Honda Robotics



Tutte le istruzioni di montaggio step by step



Continua il confronto tra Shinsuke Yamanaka e Tomotaka Takahashi



DeAGOSTINI

IL PRIMO SERVO DEL COLLO DI ROBI

POSIZIONARE IL SERVOMOTORE DEL COLLO (ROTAZIONE ORIZZONTALE) E FAR PASSARE UN SERVO CAVO, INSIEME AL CAVO DELLA SCHEDA DI RICONOSCIMENTO VOCALE, ATTRAVERSO LA FESSURA SINISTRA DELLA BASE DEL COLLO.

Nelle operazioni di questa uscita useremo tre cavi, il servo cavo del servomotore al quale abbiamo impostato il numero di ID nell'uscita 54, il cavo a 4 poli che collega la scheda CPU a quella per il riconoscimento

vocale e il servo cavo da 70 mm, questi ultimi forniti in questa uscita. Due di questi tre cavi saranno fatti passare attraverso l'apertura sinistra della base del collo, perpendicolarmente rispetto alla sciarpa. Inoltre, a

AREA DI MONTAGGIO



differenza di quanto fatto con i collegamenti degli altri servomotori di Robi, questa volta indicheremo esattamente a quale connettore del servomotore del collo andranno collegati i due servo cavi.



I PEZZI IN QUESTO NUMERO

- 1 Cavo per la scheda di riconoscimento vocale
- 2 Corona del servomotore
- 3 Servo cavo (70 mm)

STRUMENTO DA USARE

Cacciavite Philips (incluso nell'uscita 2)

* La corona del servomotore (2) non verrà utilizzata in questa uscita, quindi conserviamola.

Questo articolo non è un giocattolo; prodotto parte di un kit di montaggio destinato a un pubblico adulto. Made in CHINA. Distribuito da De Agostini Publishing Italia S.p.A. - Via G. da Verrazano, 15 - 28100 Novara



PREPARARE I COMPONENTI CONSERVATI

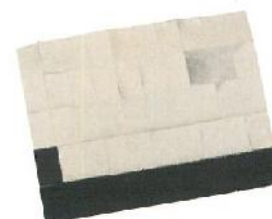
Preparare il collo di Robi, il servomotore e l'adesivo di protezione.



IL COLLO ASSEMBLATO
NELL'USCITA 53

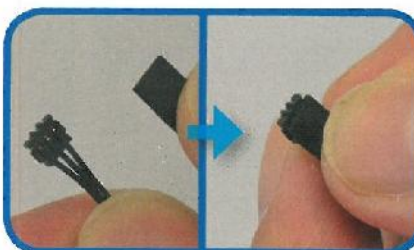
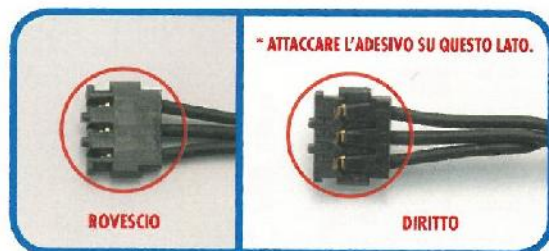


IL SERVOMOTORE ASSEMBLATO
NELL'USCITA 54



GLI ADESIVI DI PROTEZIONE
FORNITI NELL'USCITA 3

ATTACCARE L'ADESIVO DI PROTEZIONE AL SERVO CAVO



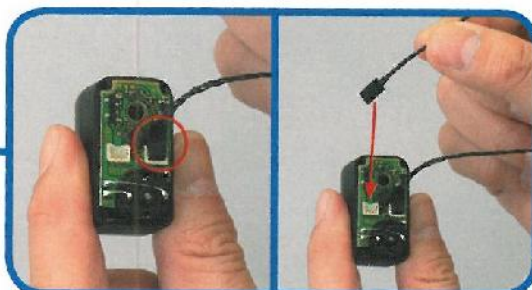
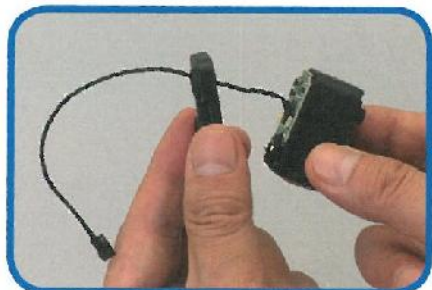
L'ADESIVO DI PROTEZIONE

! Come già ricordato nei precedenti numeri per alcuni può risultare più pratico attaccare l'adesivo al connettore del servo cavo in un secondo momento, dopo aver collegato il servo cavo al servomotore.

1 Preparare il servo cavo (70 mm) **(3)** e verificare le due parti: il lato dritto e quello rovescio. Applicheremo l'adesivo al lato dritto.

2 Staccare un pezzo dell'adesivo di protezione fornito nell'uscita 3 e attaccarlo alla parte dritta del connettore del servo cavo. Attenzione a non far sporgere l'adesivo dall'estremità del connettore. Allo stesso modo, attaccare l'adesivo anche all'altro connettore.

COLLEGARE IL SERVO CAVO

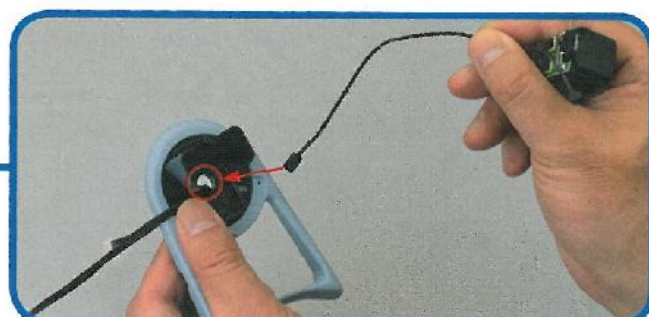
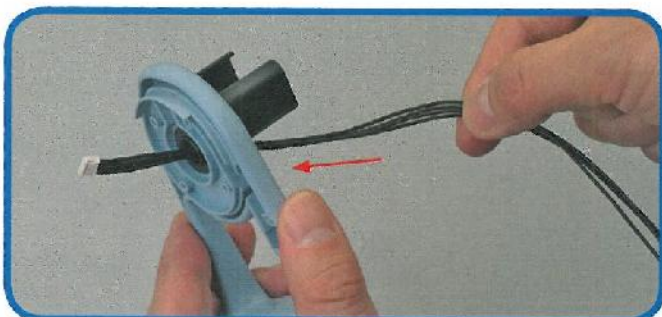


3 Preparare il servomotore assemblato nell'uscita 54 e rimuovere il coperchio posteriore svitando le 4 viti. Non utilizzeremo più il coperchio, mentre conserviamo 2 delle 4 viti staccate che utilizzeremo successivamente. Fare attenzione quindi a non perderle.

4 Verifichiamo che il servo cavo già attaccato, quello da 135 mm, sia collegato al connettore destro del servo, come nella foto sopra a sinistra. Se non lo fosse, rimuoviamolo e attacchiamolo al connettore destro. Poi prepariamo il servo cavo da 70 mm con l'adesivo di protezione attaccato al punto 2, che fisseremo all'altro connettore.

5 Collegare il servo cavo da 70 mm al connettore sinistro. Verificare che sia collegato perfettamente. Se non avete attaccato l'adesivo di protezione al punto 2 fatelo adesso.

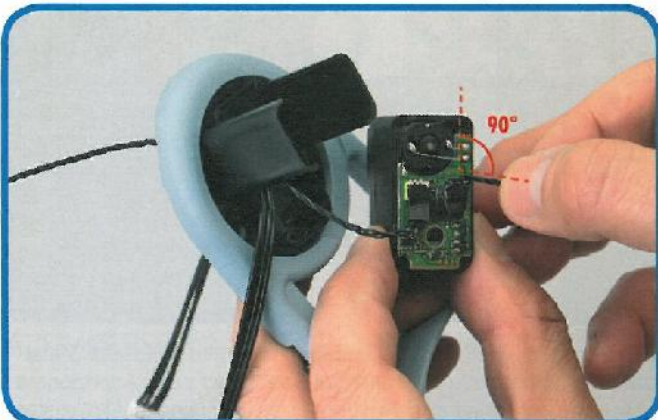
ATTACCARE IL SERVOMOTORE



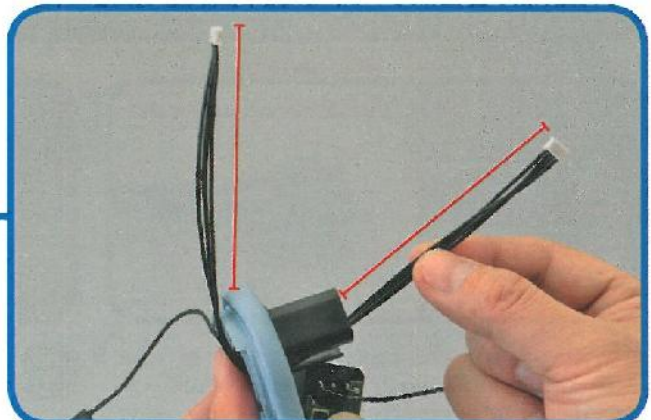
6 Preparare il cavo per la scheda di riconoscimento vocale **(1)** e far passare una delle estremità (che sono uguali) nel foro centrale della base del collo. Far passare il cavo fino a metà della sua lunghezza.

7 Preparare il servo al quale abbiamo collegato il cavo da 70 mm al punto 5. Poi, far passare nel foro centrale della base del collo il cavo più lungo, quello da 135 mm collegato al connettore destro del servo.

Per risolvere dubbi e difficoltà relativi al montaggio, il nostro esperto è a disposizione tutti i giovedì dalle 18,30 alle 20,30 al numero 3396303825



8 Dopo aver inserito il cavo più lungo, orientiamo il servo verso di noi e capovolgiamolo come in foto, con l'albero del servo in basso. Poi, pieghiamo il cavo più corto, che ora è a destra, in modo da fare un angolo di 90° con il connettore, come in foto.



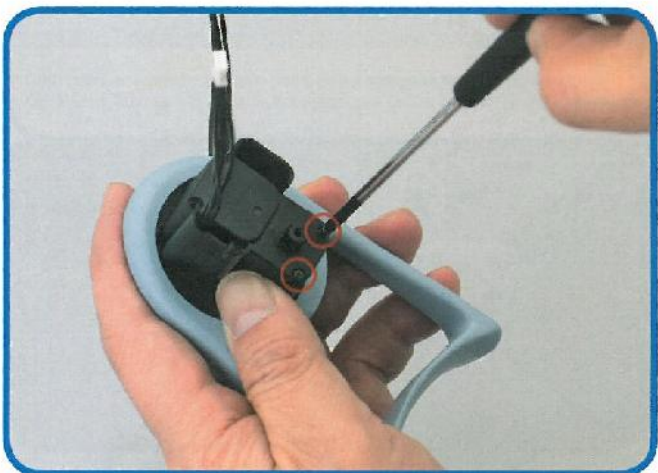
9 Far scorrere il cavo a 4 poli (scheda riconoscimento vocale) attraverso la base del collo fino a che le due parti evidenziate in rosso in foto non abbiano la stessa lunghezza.



10 Avvicinare il servomotore alla base del collo, come si vede in foto, con l'albero orientato verso il manico. Nel contempo, far passare il cavo a 4 poli della scheda di riconoscimento vocale nella fessura, tra la base del collo e la parete del servo, evidenziata dal rettangolo rosso. Nella stessa fessura far passare anche il servo cavo più corto che arriva dalla scheda del servo.



11 Unire con precisione il servomotore alla base del collo facendo attenzione a non schiacciare i cavi.



12 Fissare il servomotore alla base del collo, avvitando solamente due delle viti staccate al punto 3, infilando nei due fori più vicini all'albero.



Il primo servomotore del collo di Robi è stato fissato.



il punto chiave:
guardiamolo

www.hellorobi.it