

# IL QUINTO SERVOMOTORE

*Le istruzioni di montaggio presenti in questo numero ti spiegano come assemblare il quinto servo di RoboZak, facente parte della tipologia A.*

In questo nuovo fascicolo dovrai assemblare il quinto servomotore di RoboZak. Si tratta di un servo di tipo A, il secondo di questa particolare tipologia. Il motore elettrico è contraddistinto dalla sigla 4N300 (impressa sull'adesivo) e il cavo ha una lunghezza pari a 30 cm. Rispetto a quello che hai montato in corrispondenza dell'uscita numero 13, questo nuovo servo va assemblato in maniera leggermente diversa: il cavo elettrico, infatti, andrà posizionato dal lato opposto. Il posizionamento del cavo elettrico è una delle primissime fasi di montaggio: nella pagina seguente, pertanto, ti sarà mostrato come effettuare questa operazione. Per i successivi step di montaggio, invece, potrai fare riferimento

alle istruzioni presentate in quel medesimo fascicolo (da pagina 5 a pagina 12). Sempre nel fascicolo 13, a pagina 4, trovi l'elenco di tutti i pezzi necessari a costruire il servomotore: potrai così recuperarli prima di procedere all'assemblaggio. Oltre al motore elettrico del servo, allegato al fascicolo hai trovato alcune fascette in plastica per il raggruppamento

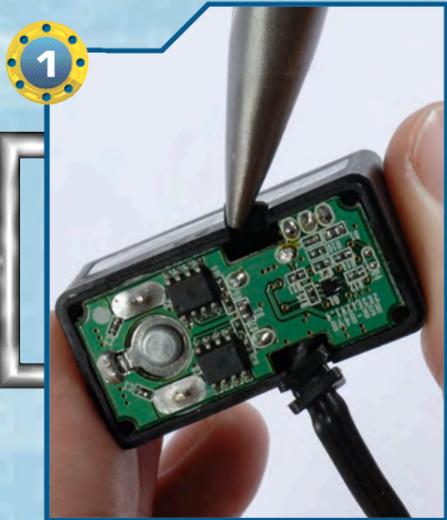
dei cavi, 8 viti di tipo T-2 da 2x4 mm, 4 viti di tipo M da 2x4 mm e due strisce di velcro: queste ultime ti serviranno per fissare il pacco batterie alla 'coda' di RoboSnake, il serpente robotico la cui costruzione inizierà con la prossima uscita. A pagina 13 trovi un elenco che riepiloga le tipologie di elementi che hai trovato a partire dal primo numero sino all'attuale.

➔ *Il servomotore che assemblerai (a sinistra) è leggermente diverso da quello costruito con il fascicolo 13 (a destra): il cavo elettrico, infatti, va posizionato sul lato opposto.*

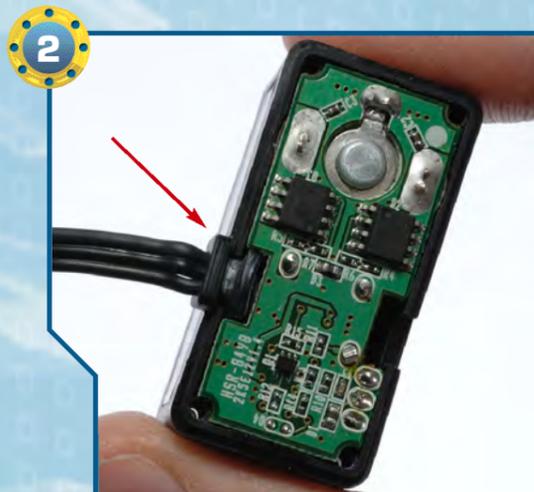


## COMPONENTI

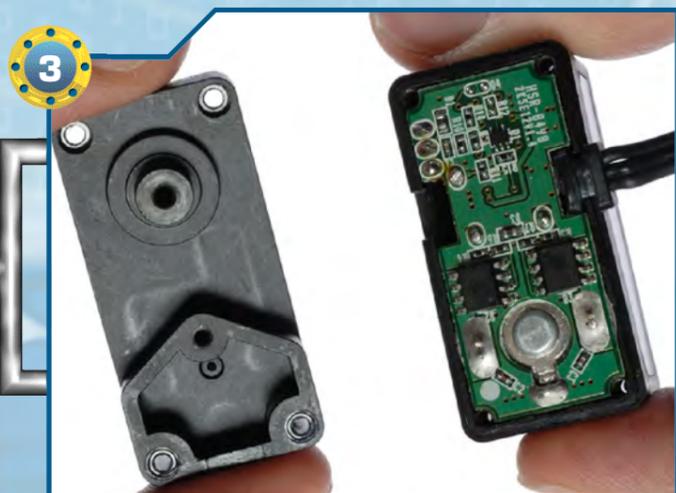
- ➊ motore elettrico del quinto servomotore (tipo A)
- ➋ 10 fascette in plastica per il raggruppamento dei cavi
- ➌ 8 viti tipo T-2 da 2x4 mm
- ➍ 4 viti tipo M da 2x4 mm
- ➎ 2 strisce di velcro



1 Rimuoviamo le due linguette di plastica dal motore elettrico del servo, utilizzando una pinza a becco stretto.



2 Disponiamo il cavo elettrico del servomotore come mostrato nell'immagine qui sopra, utilizzando la fessura indicata dalla freccia per fissare la guaina di gomma.



3 Richiudiamo il servo con la base inferiore in plastica, orientandola come mostrato nell'immagine.



4 Fissiamo il servomotore alla base serrando le relative viti (2 viti di tipo T-2 da 2x12 mm, 2 viti di tipo T-2 da 2x18 mm e una vite di tipo T-2 da 2x5 mm), come indicato negli step di montaggio 2, 3 e 4 presenti a pagina 5 del fascicolo 13.



5 Per completare l'assemblaggio facciamo riferimento alle istruzioni presenti sul fascicolo 13, da pagina 6 a pagina 12.

# RIEPILOGO COMPONENTI

*Inauguriamo in questo fascicolo di RoboZak una nuova sottosezione di ZakInProgress, in cui terremo traccia di tutte le tipologie di elementi che hai ricevuto a partire dal primo numero. Tale elenco presenta solo i 'tipi' e non le quantità di pezzi che ti sono stati forniti: potrai consultarlo quando affronterai le fasi di montaggio in modo da avere un riferimento immediato per i componenti che dovrai utilizzare e per quelli che hai a disposizione.*

- ▶ armatura del dorso
- ▶ armatura del torace
- ▶ base inferiore per servo A
- ▶ base inferiore per servo B
- ▶ base inferiore per servo C
- ▶ base superiore per servo A
- ▶ base superiore per servo B

- ▶ base superiore per servo C
- ▶ caricabatterie
- ▶ cavo di prolunga per pacco batterie
- ▶ cavo seriale
- ▶ circuito con LED
- ▶ copertura in plastica del piede sinistro
- ▶ cuscinetto a sfera
- ▶ elementi plastici della mano
- ▶ fascetta di fissaggio dei cavi
- ▶ fascetta in plastica per il raggruppamento dei cavi
- ▶ intelaiatura metallica del dorso
- ▶ intelaiatura metallica del piede
- ▶ intelaiatura metallica del polso
- ▶ intelaiatura metallica del torace
- ▶ motore elettrico cavo 200 mm (6N200 - Servo C)
- ▶ motore elettrico cavo 300 mm (4N300 - Servo A)
- ▶ motore elettrico cavo 400 mm (5N400 - Servo B)
- ▶ nastro biadesivo
- ▶ pacco batterie ricaricabili
- ▶ parte anteriore della testa
- ▶ parte posteriore della testa
- ▶ perno da 1,6x14 mm
- ▶ perno da 1,6x9 mm
- ▶ rondella da 6x2,2x0,5 mm

- ▶ rondella da 7,6x2,8x0,5 mm
- ▶ ruota dentata di tipo 1
- ▶ ruota dentata di tipo 2
- ▶ ruota dentata di tipo 3
- ▶ ruota dentata di tipo 4
- ▶ scheda PC Servo Control
- ▶ sensore di luce
- ▶ sostegno per potenziometro
- ▶ squadretta circolare di tipo 1
- ▶ squadretta circolare di tipo 2
- ▶ squadretta circolare di tipo 3
- ▶ squadretta circolare di tipo 4
- ▶ squadretta circolare per il fissaggio della testa
- ▶ squadretta metallica a I
- ▶ squadretta metallica a U (16 fori)
- ▶ squadretta metallica a U (22 fori)
- ▶ squadretta metallica ad H
- ▶ tubetto di grasso
- ▶ visiera
- ▶ viti di tipo M da 2,6x4 mm
- ▶ viti di tipo M da 2x4 mm
- ▶ viti di tipo T-2 da 2,6x6 mm
- ▶ viti di tipo T-2 da 2x12 mm
- ▶ viti di tipo T-2 da 2x18 mm
- ▶ viti di tipo T-2 da 2x21 mm (nera)
- ▶ viti di tipo T-2 da 2x26 mm (nera)
- ▶ viti di tipo T-2 da 2x4 mm
- ▶ viti di tipo T-2 da 2x5 mm
- ▶ viti di tipo T-2 da 2x8 mm

