

## MONTAGGIO PASSO A PASSO

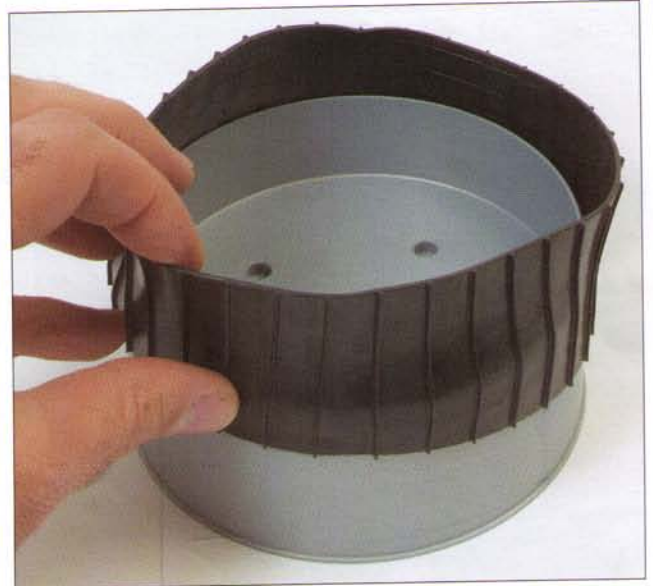


**1** Con il pneumatico che ti è stato fornito in questo fascicolo puoi completare il montaggio della quinta ruota del veicolo spaziale. Tutte le ruote sono simmetriche e possono essere usate indistintamente in qualunque posizione del robot.



**2** Per completare il montaggio dovrai utilizzare il pneumatico, un cerchione, un copri-cerchione e quattro viti di unione coprimozzo-cerchione che hai ricevuto con il fascicolo numero tre dell'Opera.

**3** Il primo passo consiste nel collocare il pneumatico sul cerchione. Per fare questo, dovrai dilatare il pneumatico fino a quando sarà completamente aderente al pezzo interno della ruota. Essendo un elemento elastico, una volta posizionato il pneumatico rimarrà ben saldo nella sua posizione.



**4** Nell'immagine puoi vedere il pneumatico correttamente posizionato sul pezzo interno della ruota. Ricordati che deve essere ben centrato, affinché giri in modo uniforme con la ruota, alla quale i motori forniranno l'energia cinetica.



**5** Il passo successivo consiste nella collocazione del coprimozzo, che dovrai incastrare nel lato esterno della ruota. Il copricerchione con la sua sponda di pochi millimetri funge da blocco per il pneumatico.



**7** Nell'immagine puoi vedere la quinta ruota del veicolo spaziale radiocomandato a montaggio terminato. Mediante i quattro fori più interni del cerchione, unirai questa ruota a uno dei motori di trazione del veicolo spaziale.

**6** Dopo aver incastrato il coprimozzo, utilizzerai le viti di unione coprimozzo-cerchione per fissare insieme i due componenti. È necessario utilizzare un cacciavite a stella per avvitarle completamente le viti e unire i pezzi di plastica.



**8** Ti manca solamente la sesta ruota del veicolo spaziale, poi potrai iniziare il montaggio delle strutture laterali del veicolo e quindi unirle al corpo del robot, dove risiede l'elettronica di controllo dei motori e dei sensori.